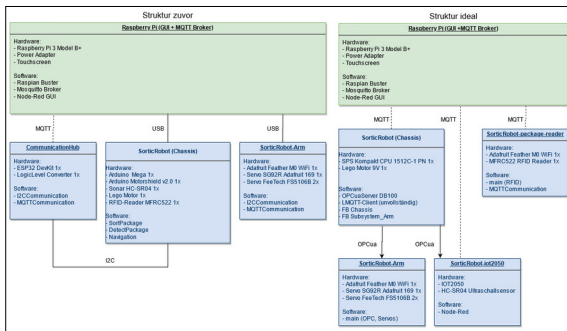


Student	Lorenz Schilter
Examinator	Prof. Dr. Felix Nyffenegger
Themengebiet	Mechatronik und Automatisierungstechnik

Kopplung der "Sortic Smart Facotry" mit realer PLC Steuerung



Struktur Module
Eigene Darstellung

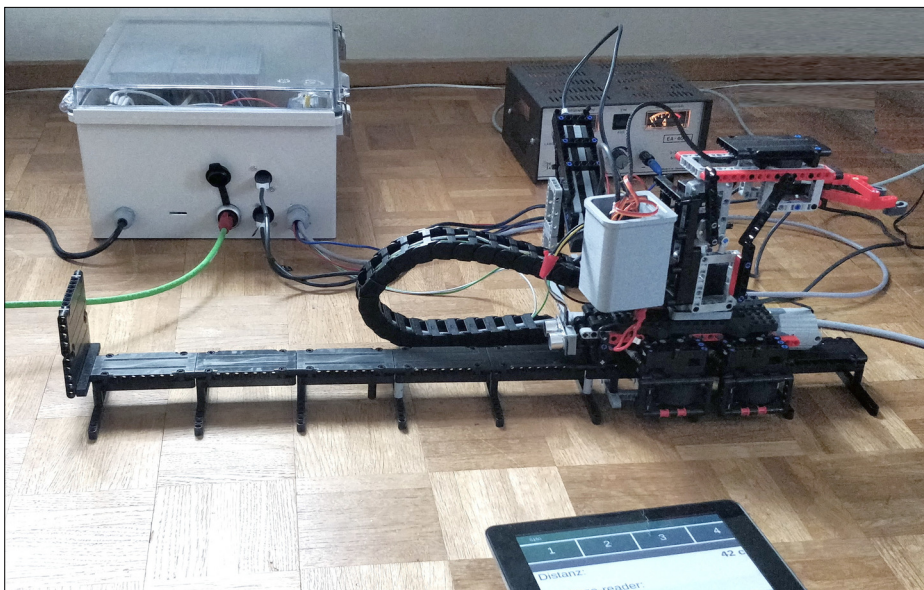
Ausgangslage: Im Lifecycle Lab der OST in Rapperswil wird eine virtuelle Welt aufgebaut. Damit werden verschiedene Konzepte rund um Closed Loop Product Lifecycle Management und Digitalisierung diskutiert. Der SorticRoboter stellt ein Teil einer solchen SmartFactory dar. Er sortiert Pakete.

Mit dieser Arbeit soll der bestehende SorticRoboter mehr in die reale, industrielle Welt gehoben werden. So wird ein Teil der Mikrocontroller durch eine Siemens PLC ersetzt.

Ergebnis: Die Systemstruktur wurde sinngemäss angepasst, die Protokolle und Verbindungen unter den Modulen überarbeitet und weitgehend implementiert. Die Hardware wurde in ein Gehäuse verbaut und verkabelt. Es konnten noch nicht alle Software-Module fertig in Betrieb genommen werden.



Steuerung PLC
Eigene Darstellung



RobotSortic
Eigene Darstellung